



Saisie des données de regards
sur des dispositifs mobiles
avec WinCan MobileApp

Version: 2.6
Date: 20.05.2025

Introduction

La saisie des données de regards de visite peut être effectuée avec le logiciel d'inspection des canalisations WinCanVX ou bien avec WinCan MobileApp, une application à installer sur les appareils mobiles.

WinCan MobileApp se fait télécharger gratuitement depuis Google PlayStore et a été conçue pour les systèmes d'exploitation ou plateformes suivants :

- Tablette électronique Android
- SmartPhone Android
- Apple-IPhone

Une interface utilisateur simple et intuitive permet aux opérateurs TV de saisir les données de base suivantes sur les regards et de les télécharger directement vers le WinCan CLOUD :

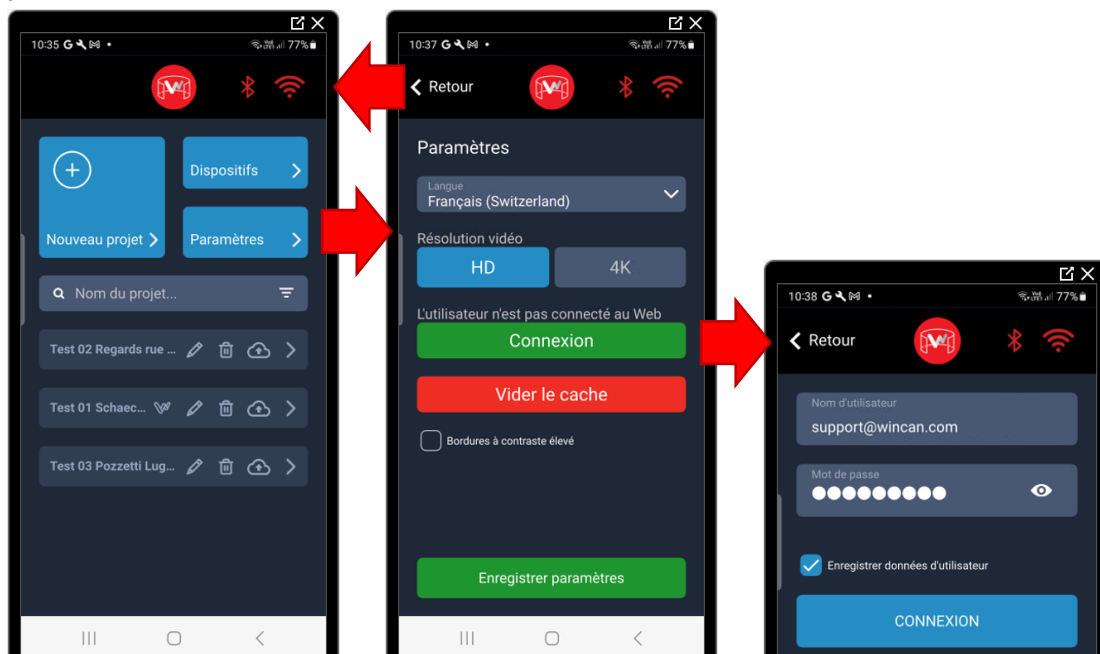
- **Données principales du regard** : nom, ville, rue, profondeur du radier, coordonnées X/Y...
- **Données d'inspection du regard** : date, opérateur, type et objectif de l'inspection, temps.
- **Parties du regard** : couvercle, col, cône, chambre, banquette, cunette
- **Entrées et sorties** : dessin sur photo ou croquis graphique de l'horloge

L'utilisation de WinCan MobileApp nécessite toujours un compte WinCanWeb avec le mode FLEX activé. Une fois que les données du compte sont enregistrées sur votre appareil mobile (SmartPhone ou tablette), vous pouvez créer un projet, saisir les données des regards, associer des courtes séquences vidéo et des photos à chaque regard et enfin télécharger un tel projet vers votre espace de travail sur le WinCan CLOUD.

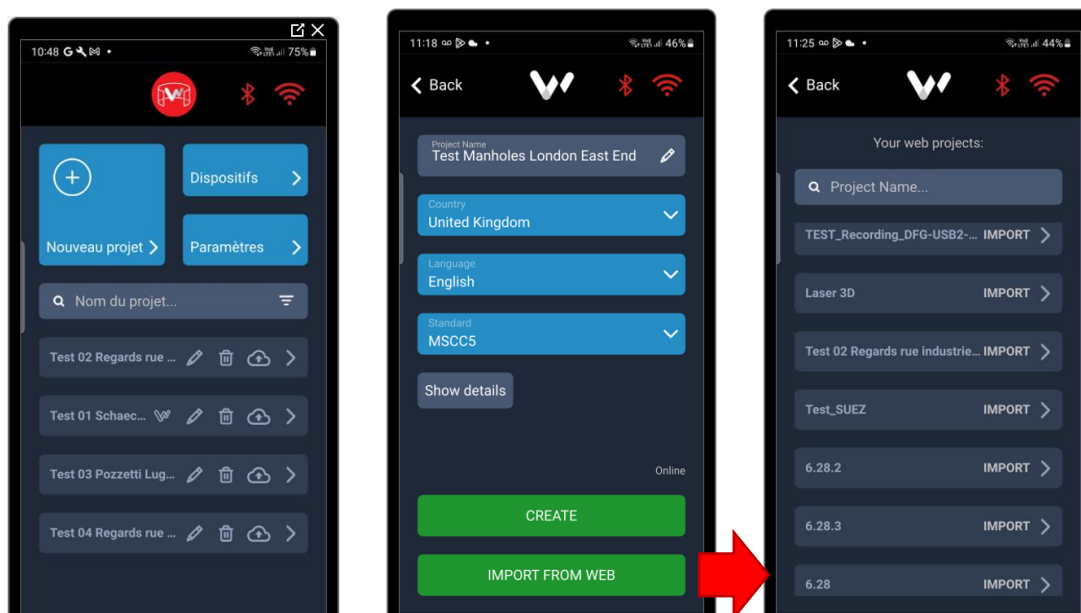
Le mode FLEX permet ensuite à l'utilisateur de compléter les données de regards et de créer les rapports directement sur le CLOUD d'où le lien du projet est finalement envoyé au client final.

Saisie des données avec la caméra intégrée d'un SmartPhone ou d'une tablette électronique

- 1.) Lancez la MobileApp, allez dans *Paramètres*, sélectionnez la **langue** pour votre pays et mettez la **résolution vidéo sur HD (High Definition)**.
- 2.) Vérifiez les **données de votre compte Web** (c.-à-d. nom d'utilisateur et mot de passe) et confirmez toute la configuration en tapant sur *Enregistrer paramètres*. Appuyez sur la commande *Retour* pour revenir à la vue précédente.

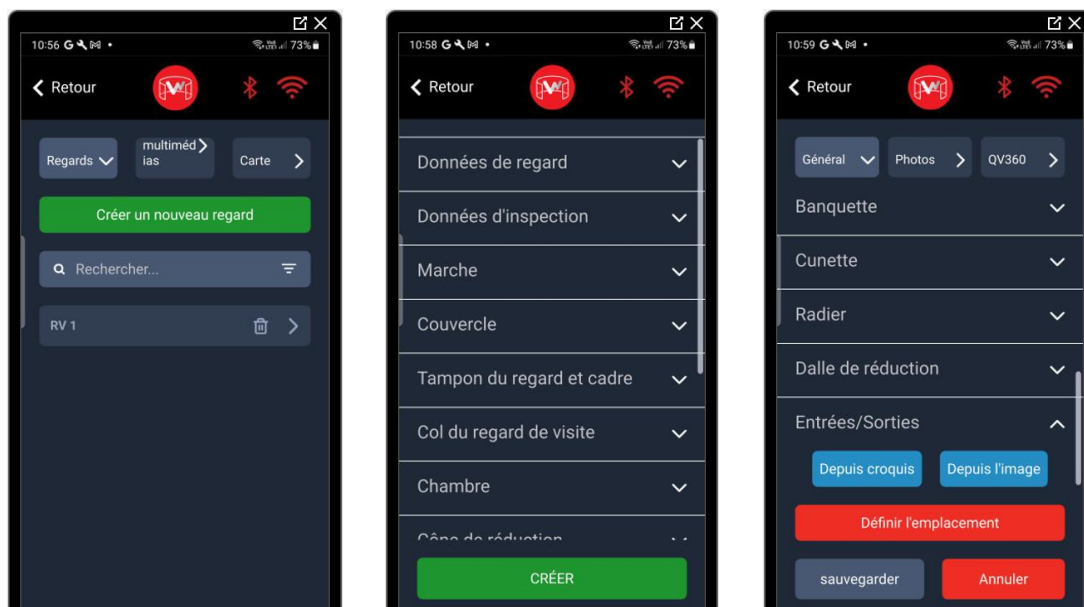


- 3.) **Créez** un nouveau projet basé sur la norme de description des anomalies qui est principalement utilisée dans votre pays/région OU **importez** un projet existant depuis le CLOUD:

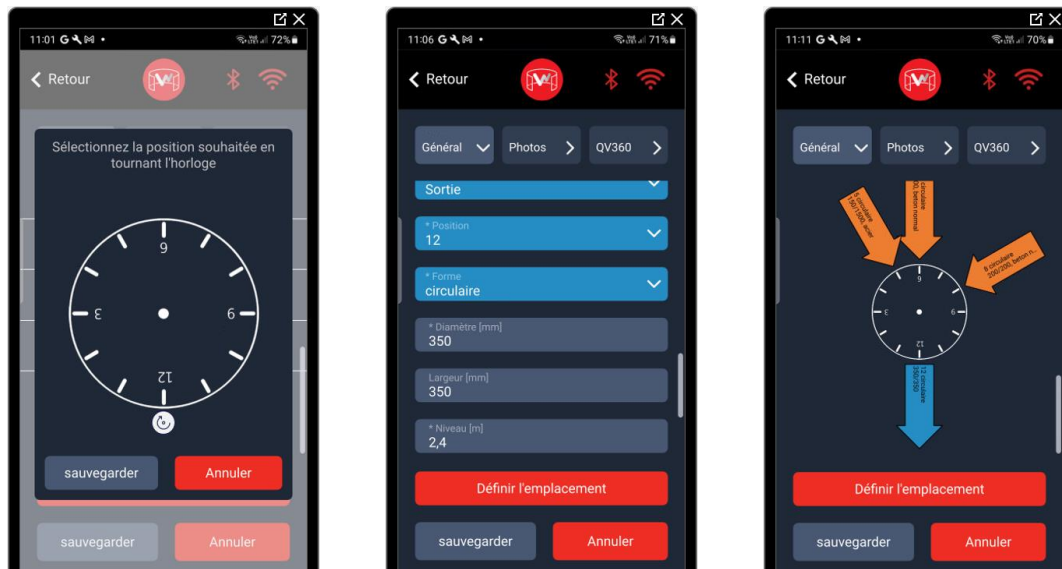


4.) Saisissez au moins les données suivantes **pour chaque regard**. Cliquez sur la flèche à droite pour ouvrir ou fermer le masque de saisie correspondant:

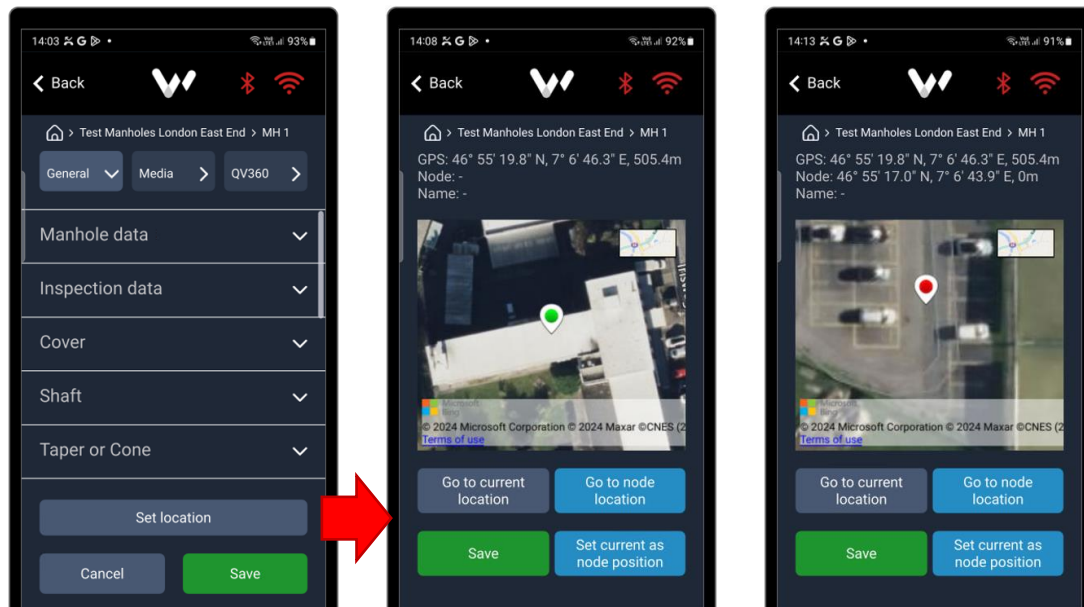
- Nom du regard
- Profondeur totale du regard (mesurée du couvercle au fond)
- Ville
- Rue
- Date de l'inspection
- Nom de l'opérateur
- Forme du couvercle
- Diamètre et largeur du couvercle



- Entrées du regard: type (entrée ou sortie), position de l'horloge et niveau. Appuyez sur le bouton *Depuis croquis* pour définir la position de l'horloge de l'entrée ou de la sortie. Placez la sortie principale à la position 12 ou 6 heures :



- Position du regard : les coordonnées sont fournies par le récepteur GPS de l'appareil mobile (SmartPhone ou tablette). Appuyez sur le bouton *Définir l'emplacement*, déplacez **l'appareil mobile (icône verte)** au centre du regard et confirmez la position actuelle en appuyant sur le bouton *Mettre position actuelle comme position du nœud*: une **icône rouge** indique alors la position du regard. Vous pouvez toujours déplacer l'icône rouge afin d'ajuster manuellement la position du regard en tenant le doigt appuyé sur l'endroit désiré. Confirmez avec le bouton SAUVEGARDER pour revenir au masque de saisie des données.

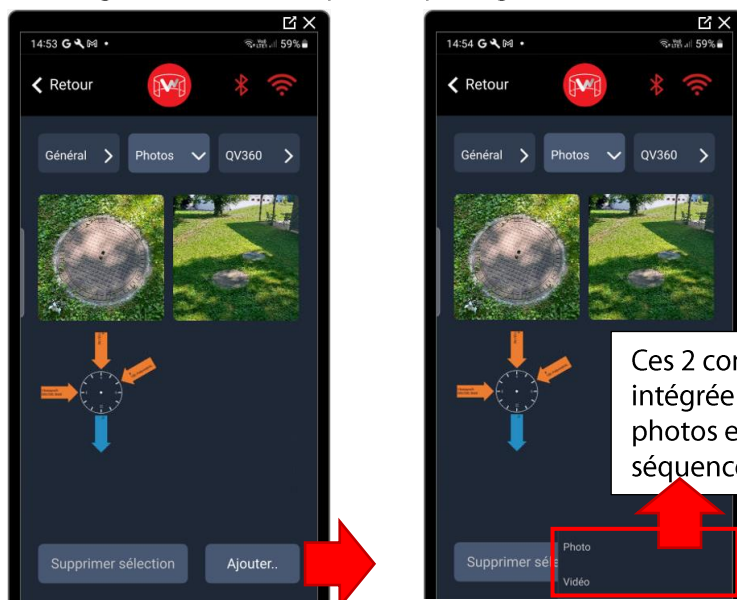


4.) **Regards sans défauts** : prenez 3 ou 4 photos par regard:

- Photo du regard et de son environnement (pour faciliter la localisation)
- Photo du couvercle du regard
- Photo du regard prise au niveau du couvercle (0,00 m)
- Photo du fond du regard

5.) **Regards avec défauts** : prendre une photo supplémentaire pour chaque défaut.

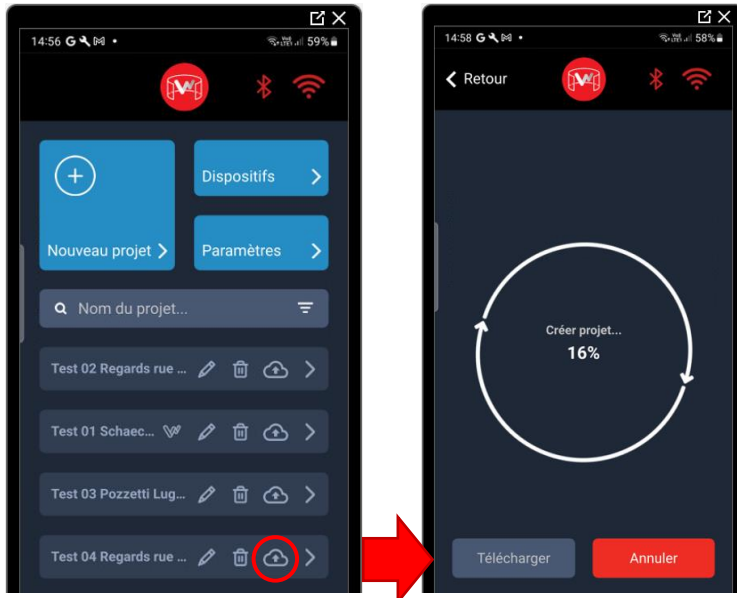
6.) Enregistrement d'un clip vidéo par regard (environ 30 secondes)



Transfert de données

Allez dans *Paramètres* > *Connexion*, entrez les informations d'identification de votre compte Web et enregistrez les paramètres.

- Retournez à la liste des projets, sélectionnez le projet désiré et cliquez sur l'icône nuage.
- Cliquez ensuite sur le bouton *Télécharger* pour télécharger le projet sur le CLOUD WinCan : un écran convivial informe l'utilisateur continuellement de la progression du téléchargement, ce qui est particulièrement important dans le cas de projets de regards de grande taille.



- Lancez votre navigateur Internet et connectez-vous avec votre compte Web.
- Vérifiez si tous les regards ont été téléchargés avec les clips vidéo et les photos correspondants. **Dans le cas de gros projets de regards, il peut prendre plus d'une heure avant que les séquences vidéos puissent être affichés.**

L'impression des rapports d'inspection de regards peut se faire directement dans le CLOUD. Si vous préférez d'imprimer votre protocole de relevé avec le logiciel WinCan VX, vous pouvez également télécharger l'ensemble du projet sur votre disque dur local et l'ouvrir avec une version de WinCan VX, pourvue d'une licence activée.

Saisie des données avec la caméra QV360 d'iPEK

Avant le lancement de l'appareil, les numéros d'identification figurant sur la tête de la caméra (numéro de série Bluetooth et numéro de série de la caméra) doivent être enregistrés et attribués à votre compte Web. Il suffit donc de scanner le code QR figurant sur votre bon Web Cloud personnel :



Note importante pour des revendeurs:

Ne scannez jamais le code QR sur le bon (Web Cloud Voucher). Celui-ci est réservé pour le client!

Si vous souhaitez tester plusieurs caméras QV360 pour différents clients, connectez-vous toujours avec votre compte personnel DEMO (mode ADMIN) et saisissez manuellement les numéros de série des caméras correspondantes. Contactez WinCan, Suisse pour activer le **mode ADMIN** pour votre compte DEMO.

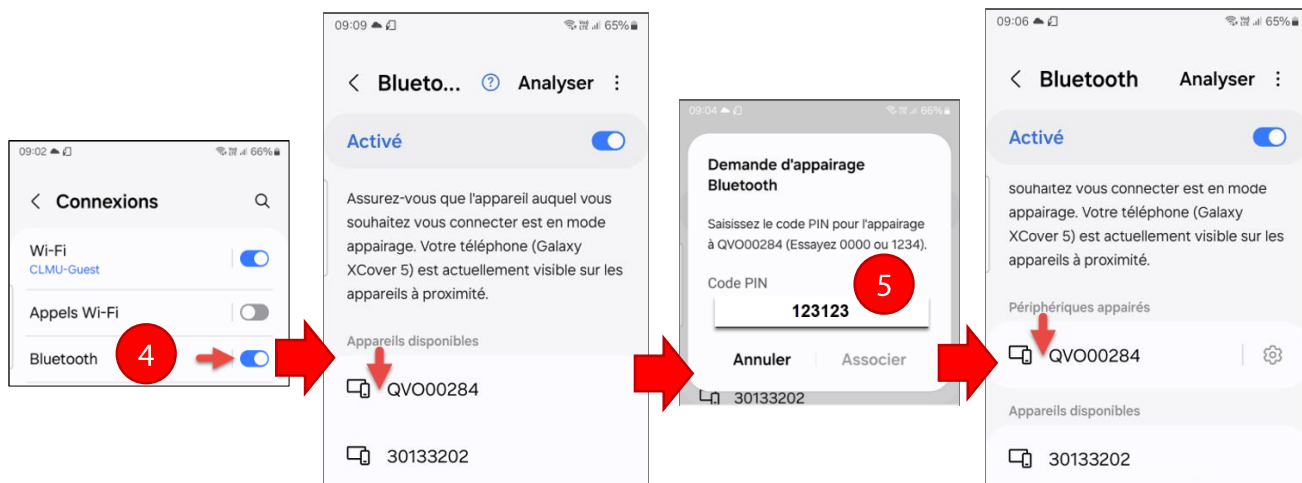
Connecter la caméra au SmartPhone ou ordinateur tablette

1.) Allumez la caméra en appuyant sur le bouton de démarrage bleu (1) et activez ensuite l'interface Bluetooth (3) en appuyant avec l'ongle sur le bouton mince (2) pendant environ 3 sec.



2.) Contrôlez ensuite les paramètres de votre appareil mobile (SmartPhone ou ordinateur tablette) et activez les connexions Bluetooth (4) ainsi que l'appairage à votre périphérique Bluetooth (caméra QV360).

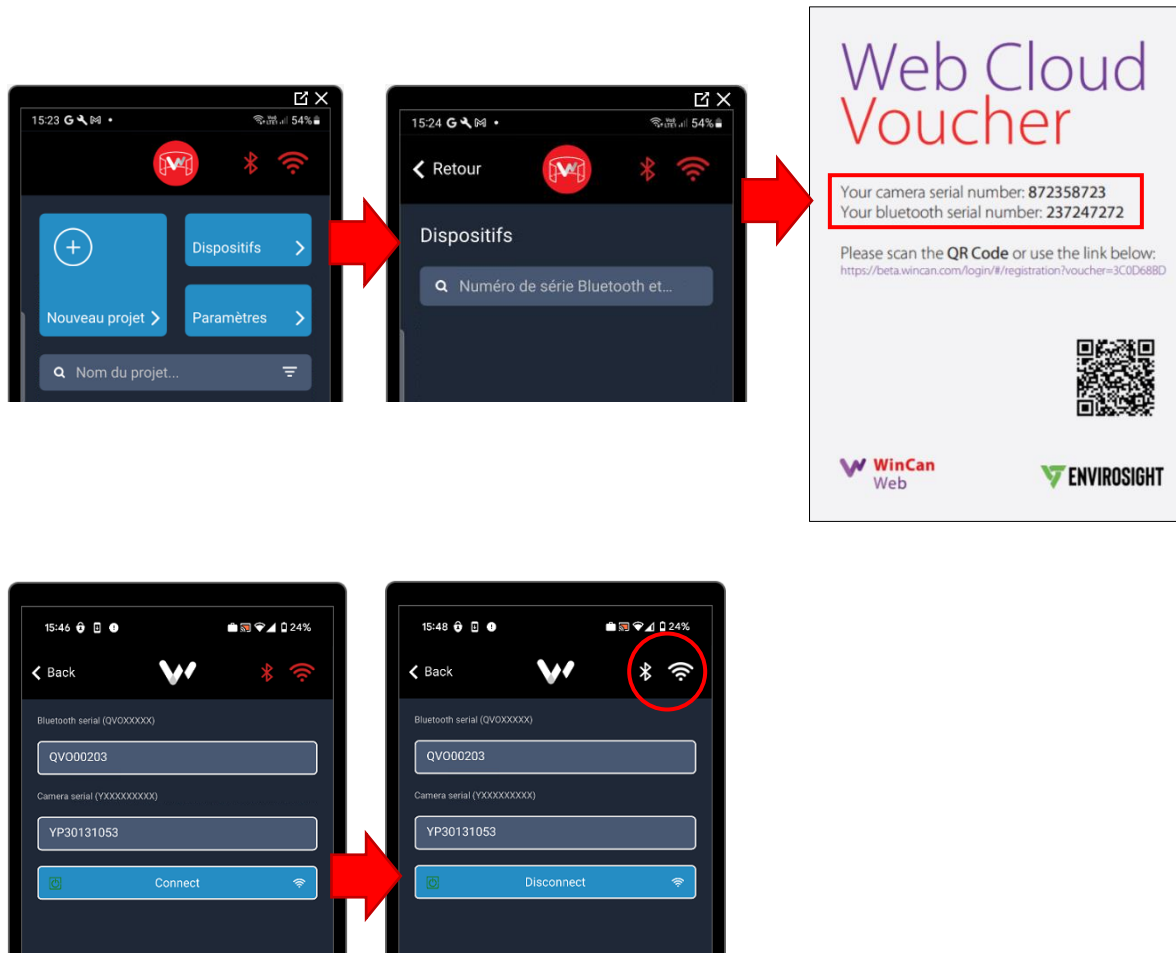
3.) Sélectionnez la caméra depuis la liste des appareils disponibles et tapez le **Code PIN 123123** dans la boîte de dialogue qui suit (5):



Travailler avec la caméra

Il est recommandé que ce travail soit effectué par 2 opérateurs :

- 1.) Lancez la MobileApp, allez dans *Paramètres*, sélectionnez la **langue** pour votre pays et mettez la **résolution vidéo sur 4K**.
- 2.) Vérifiez les **données de votre compte** Web (c.-à-d. nom d'utilisateur et mot de passe) et confirmez toute la configuration en tapant sur *Enregistrer paramètres*. Appuyez sur la commande *Retour* pour revenir à la vue précédente.
- 3.) Cliquez sur le bouton *Dispositifs* et entrez le numéro de série Bluetooth et celui de la caméra dans le champ de texte correspondant. Vous pouvez obtenir les deux numéros de série à partir de votre bon WebCloud (*Web Cloud Voucher*) personnel :



- 4.) Retournez à la MobileApp et cliquez sur le bouton *Connecter*: l'icône de connexion sans fil doit changer la couleur du ROUGE au BLANC, ce qui signifie que l'application est prête à recevoir le signal de la caméra.
- 5.) Retournez à la liste des projets et créez un projet basé sur la norme d'évaluation des dommages principalement utilisée dans votre pays (EN13508 ; EN13508+A1-2011, VSA-2019, etc.).

6.) Saisissez au moins les données suivantes **pour chaque regard**:

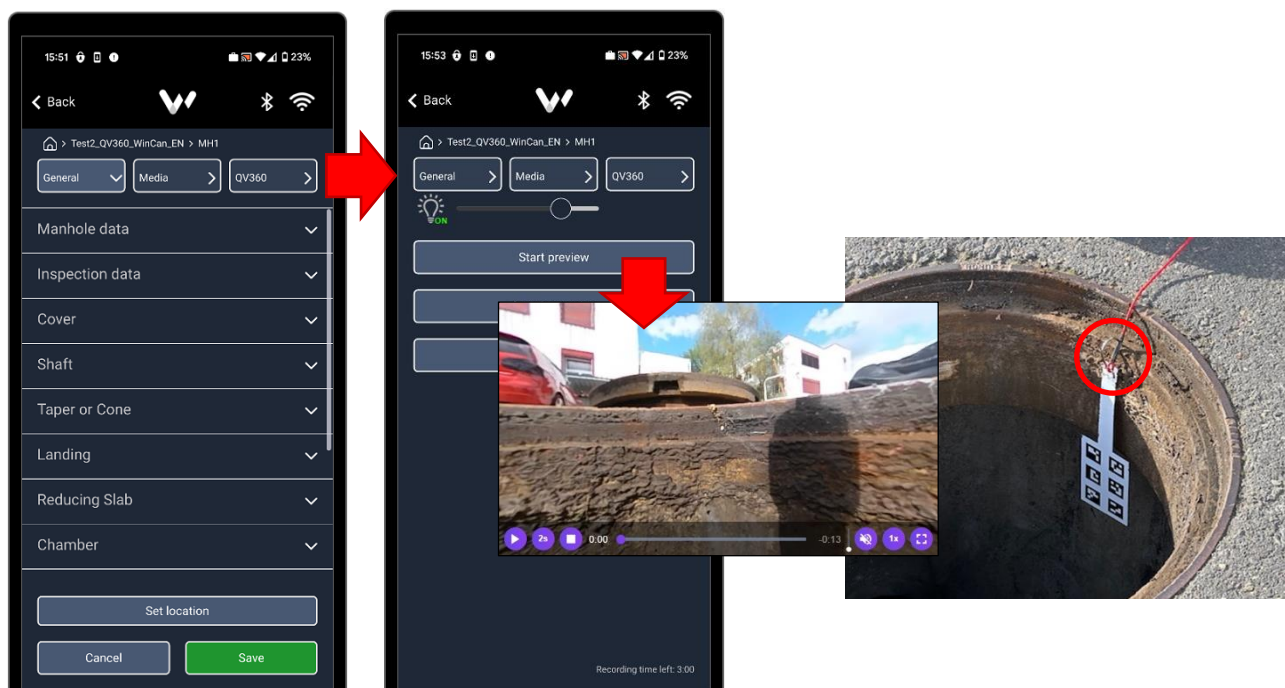
- **Nom du regard**
- Ville
- Rue
- Date de l'inspection
- Forme du couvercle
- **Diamètre et largeur du couvercle**
- Position du regard : les coordonnées sont fournies par le récepteur GPS de l'appareil mobile (SmartPhone ou tablette). Appuyez sur le bouton *Définir l'emplacement*, déplacez **l'appareil mobile (icône verte)** au centre du regard et confirmez la position actuelle en appuyant sur le bouton *Mettre position actuelle comme position du nœud*: une **icône rouge** indique alors la position du regard. Vous pouvez toujours déplacer l'icône rouge afin d'ajuster manuellement la position du regard en tenant le doigt appuyé sur l'endroit désiré. Confirmez avec le bouton SAUVEGARDER pour revenir au masque de saisie des données.

7.) Appuyez sur le bouton QV360 pour activer le signal de la caméra.

8.) Mettez le curseur de luminosité sur 100 % .

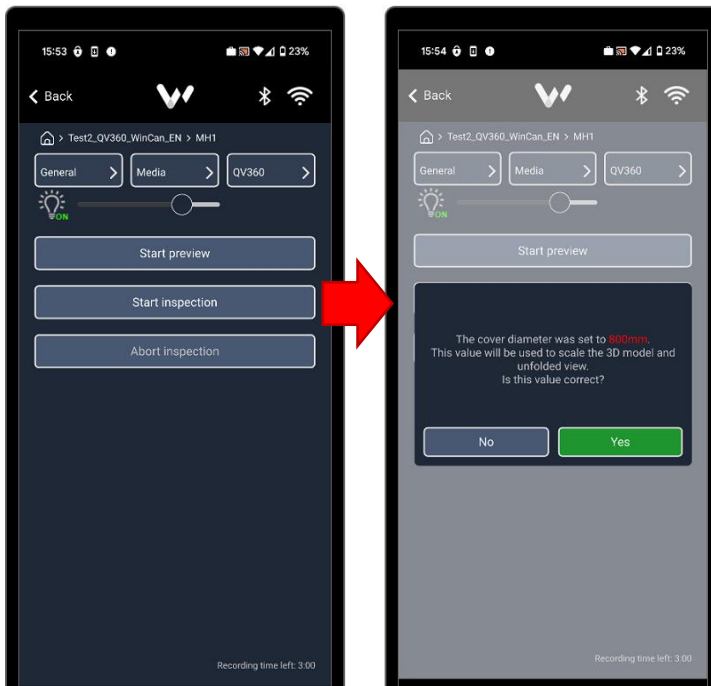
9.) Cliquez sur *Démarrer Aperçu* pour définir le point de départ de l'enregistrement ; veillez à ce que l'anneau de couverture apparaisse sur environ 75 % de la hauteur de l'image :

- Placez la **carte ArUco** comme montré sur l'image ci-dessous: le bout supérieur de la bande doit toucher l'anneau du couvercle.
- Ajustez la position de la tête de caméra tel que **l'axe de lentille tombe perpendiculairement sur la carte ArUco** : ceci va garantir un propre scan du code de référence et ainsi des résultats de mesure précis et fiables sur les vues 3D et 2D.
- Rassurez-vous que la perche de la caméra est étendue jusqu'à la profondeur du regard (**max. 9 m**) et que le point laser de la caméra pointe vers le centre du fond du regard.

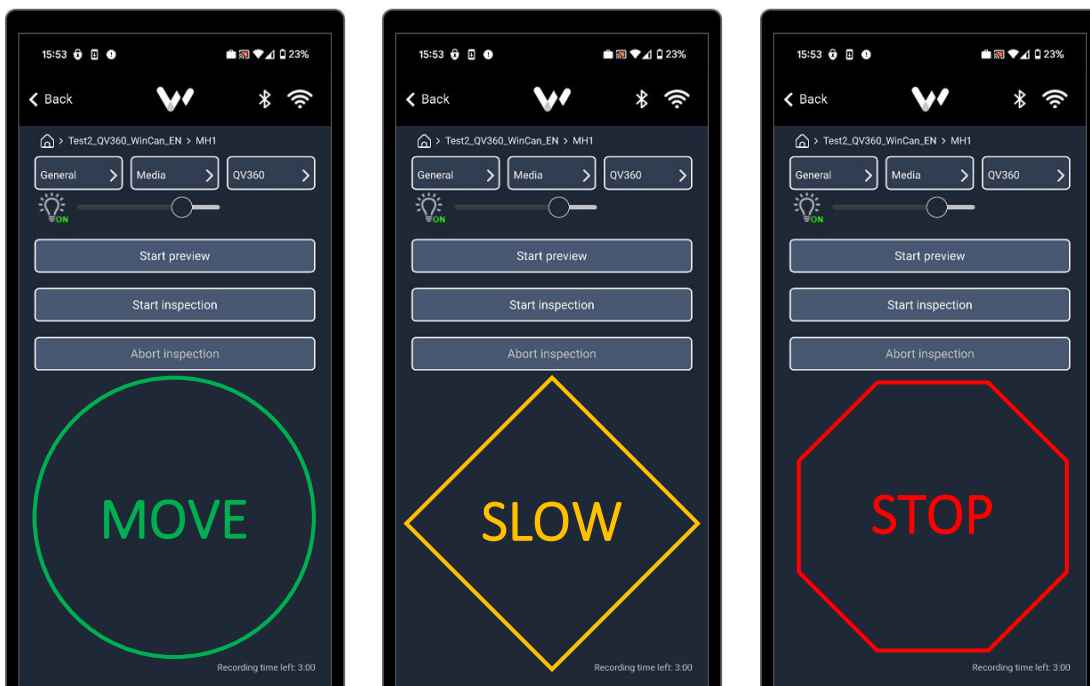


La profondeur du regard va être calculée automatiquement pendant l'enregistrement de la séquence vidéo.

10.) Appuyez sur le bouton *Lancer l'inspection* et confirmez le valeur pour le diamètre du couvercle indiqué dans le message d'avertissement:



11.) Faites glisser la perche de la caméra **verticalement, régulièrement et lentement** depuis le niveau du couvercle vers le fond. Tenez compte de l'état du panneau d'information qui clignote dans la MobileApp:



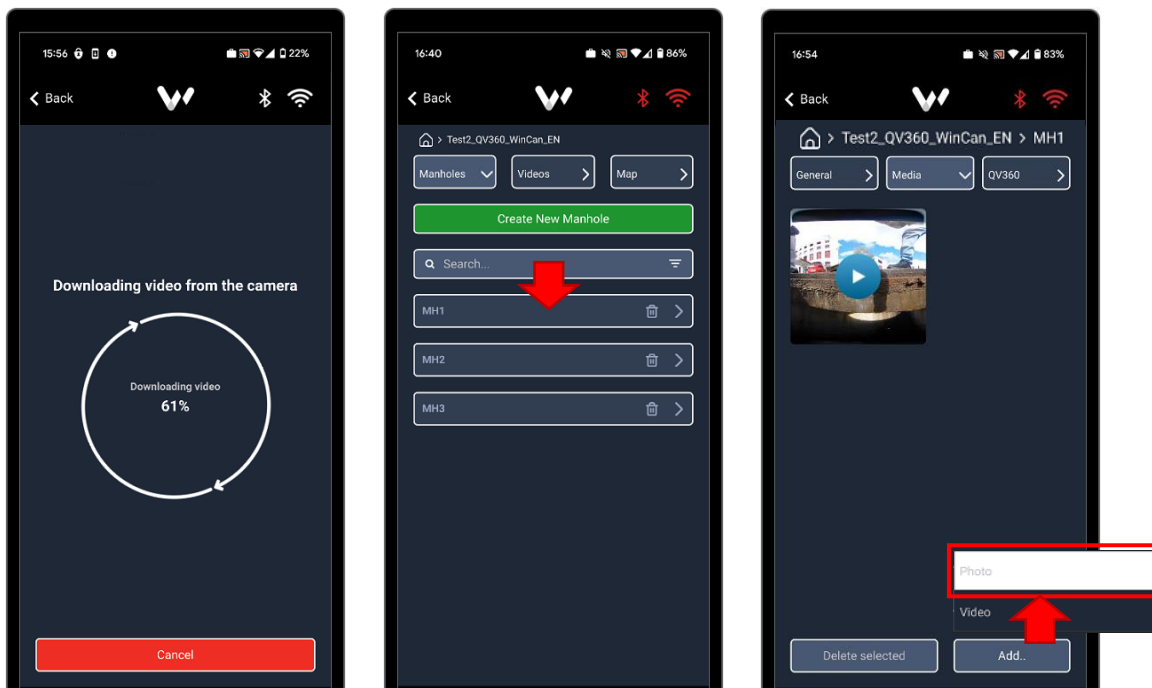
MOVE → mouvement OK

SLOW → ralentir le mouvement

STOP → enregistrement terminé → faire glisser la perche de la caméra vers le haut

12.) Dès que l'enregistrement est terminé, la séquence vidéo est transmise automatiquement depuis la caméra QV360.

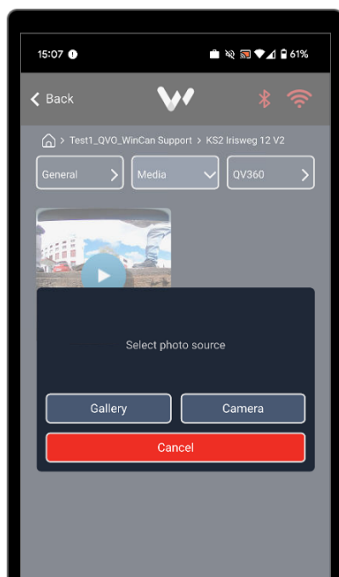
13.) Retournez à la liste des regards, sélectionnez le regard désiré et tapez sur le bouton *Media* afin de lancer la séquence vidéo assignée:



Vous pouvez ainsi vous rassurer que la séquence vidéo est disponible, vérifier la qualité de la vidéo et répéter l'inspection si nécessaire.

14.) Prenez 2 photos pour chaque regard à l'aide de la caméra intégré dans votre SmartPhone ou ordinateur tablette en tapant la commande *Ajouter > Photos*.

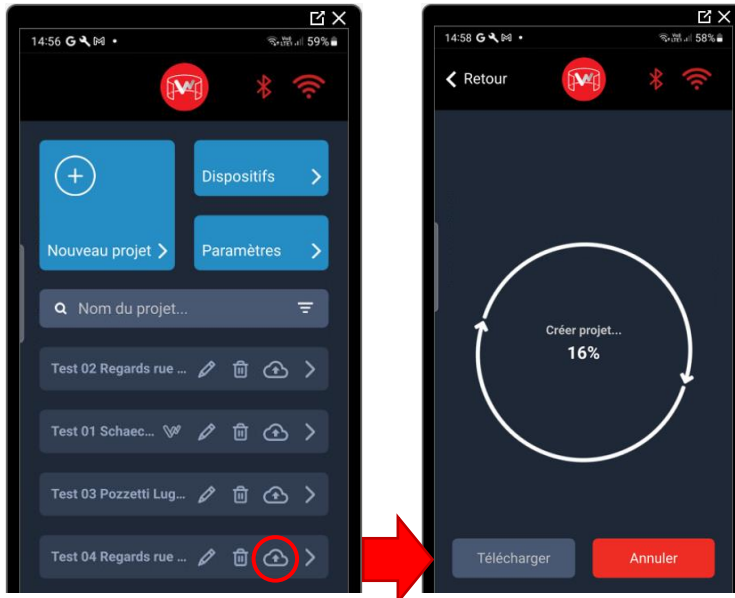
- Photo du regard et de ses environs (pour faciliter la localisation)
- Photo du couvercle du regard



Transfert de données

Allez dans *Paramètres* > *Connexion*, entrez les informations d'identification de votre compte Web et enregistrez les paramètres.

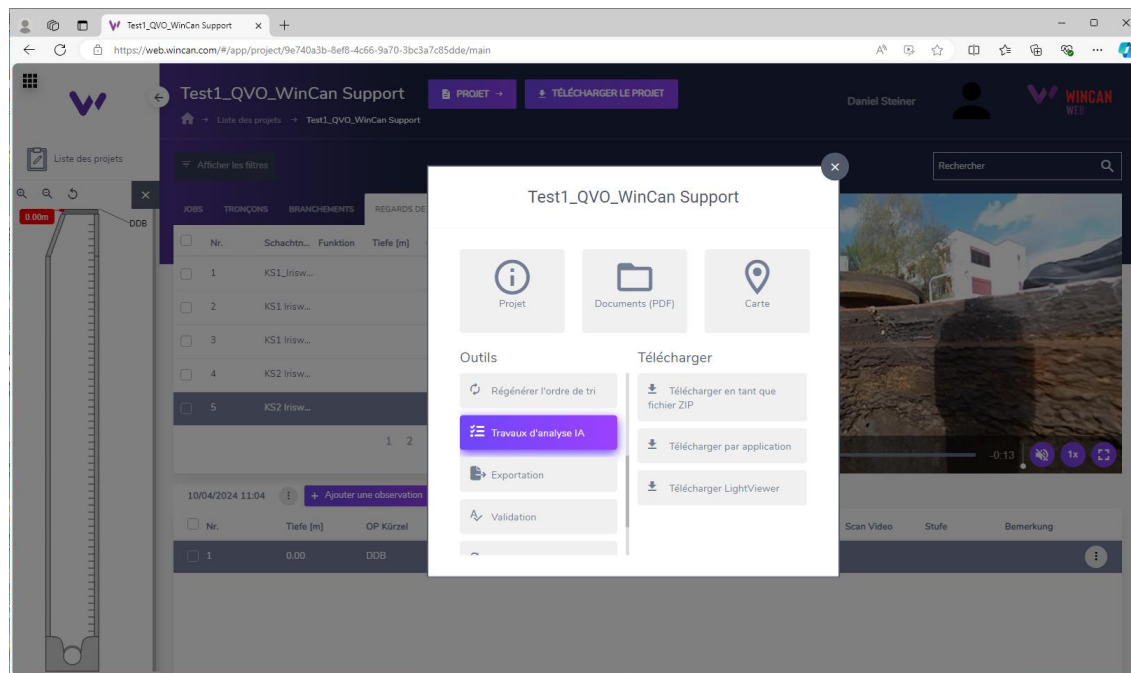
- Retournez à la liste des projets, sélectionnez le projet souhaité et cliquez sur l'icône du nuage.
- Cliquez ensuite sur le bouton *Télécharger* pour télécharger le projet sur le CLOUD WinCan : un écran convivial informe l'utilisateur continuellement de la progression du téléchargement, ce qui est particulièrement important dans le cas de projets de regards de grande taille.



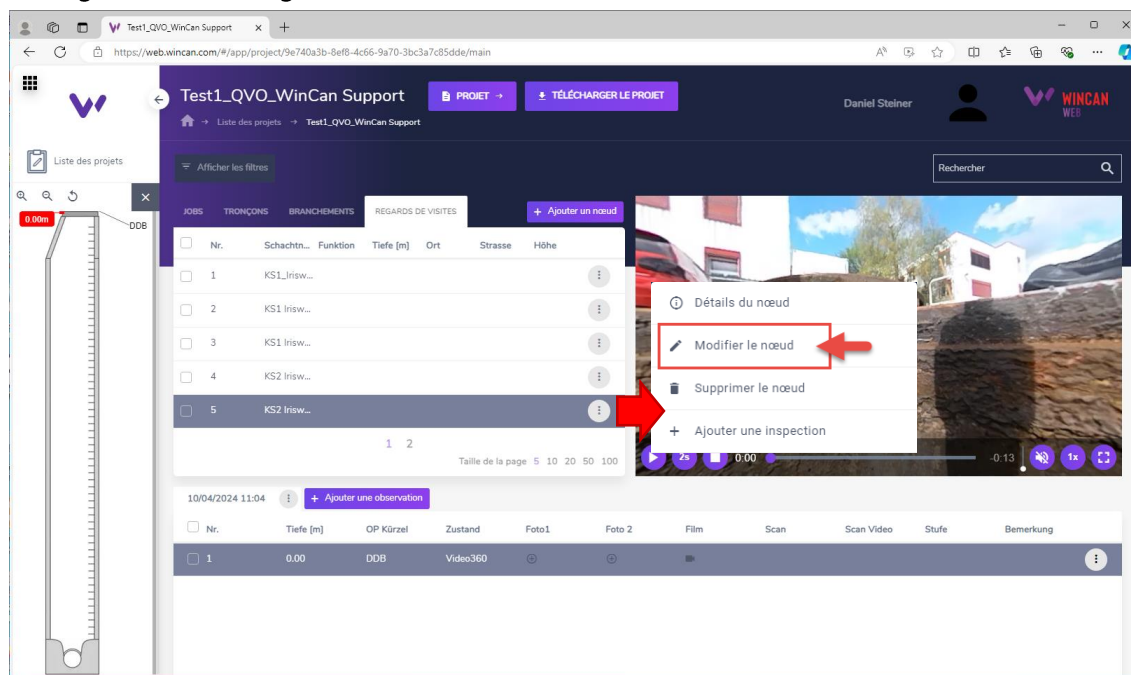
- Lancez votre navigateur Internet et connectez-vous avec votre compte Web.
- Vérifiez si tous les regards ont été téléchargés avec les clips vidéo et les photos correspondants. **Dans le cas de gros projets de regards, il peut prendre plus d'une heure avant que les séquence vidéos puissent être affichés.**

Analyse des données

L'analyse des données basé sur le clip vidéo s'effectue automatiquement après le téléchargement. Cliquez sur le bouton *Projet > Travaux d'analyse IA* pour suivre la progression dans un panneau séparé :

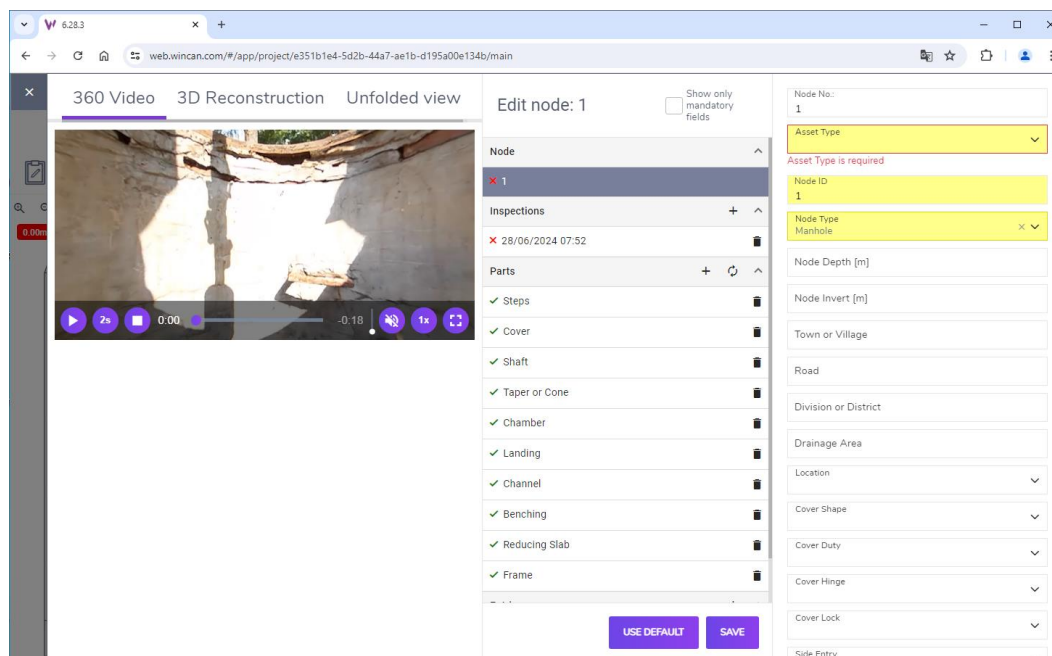


Une fois que l'analyse IA pour chaque regard est terminée, appuyez sur le bouton de menu à droite de l'enregistrement de regard désiré et sélectionnez la commande *Modifier le nœud*:

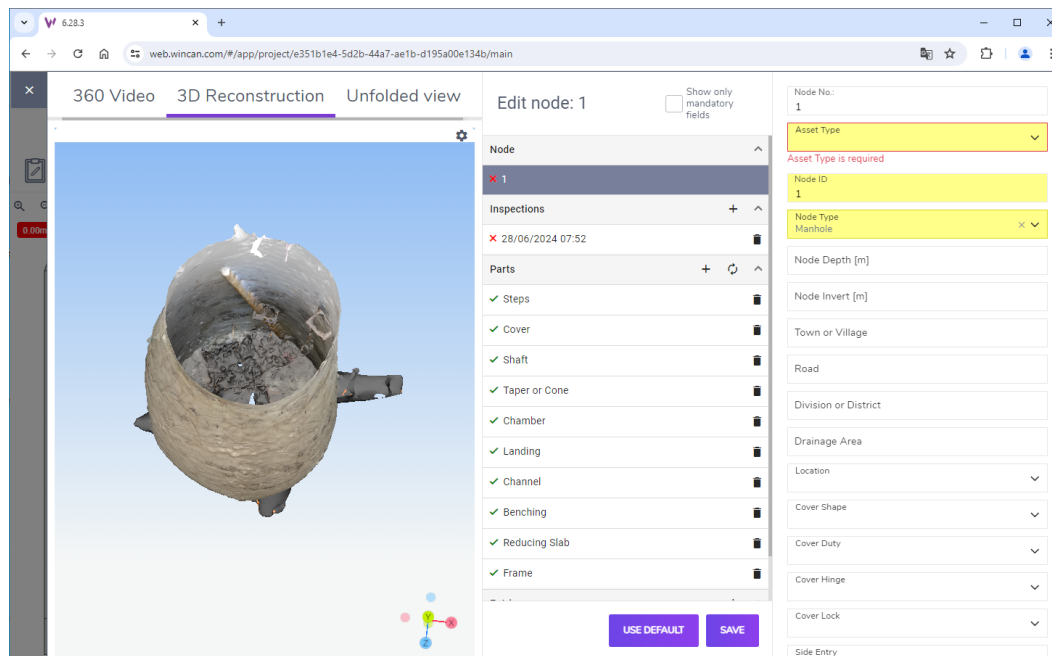


À gauche du masque de saisie des données, trois vues différentes sont disponibles pour chaque regard:

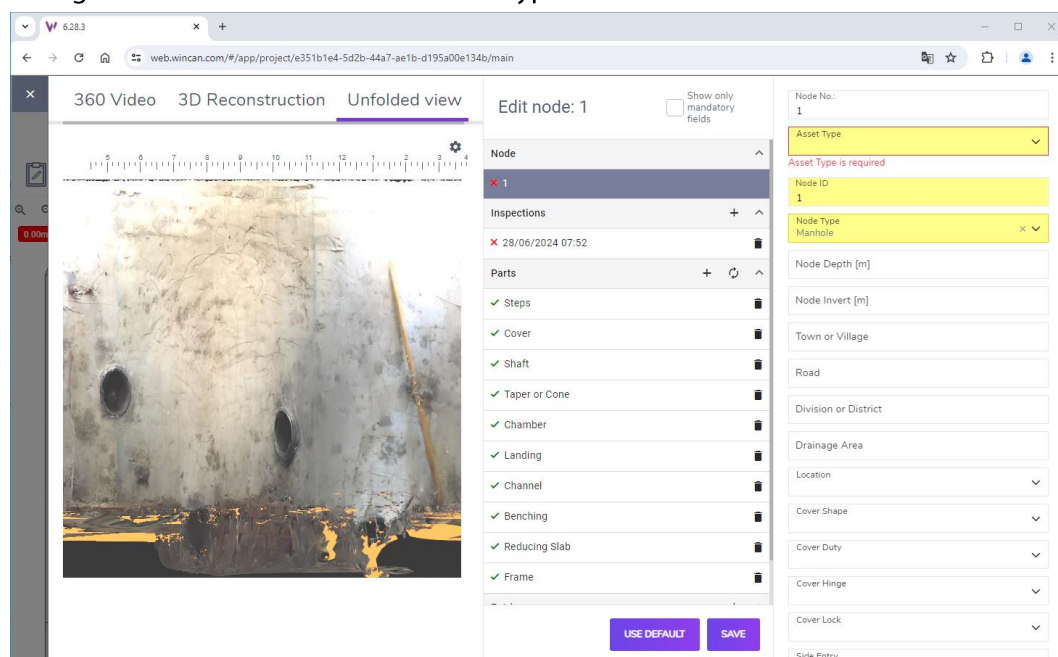
- Vue vidéo 360 :



- Vue 3D de la structure du regard. Utilisez cette vue pour mesurer les dimensions du regard et de ses parties (couvercle, col, cône, chambre, banquette, cunette).



- Vue en 2D de la paroi du regard dépliée. Cette vue permet de mesurer les dimensions des éléments du regard et de détecter clairement tout type de défaut.



L'impression des rapports d'inspection des regards se fait toujours dans le CLOUD. Notez que la structure 3D et la paroi dépliée du regard ne peuvent actuellement pas être imprimées sur une page de rapport PDF !